DT2 – CHAINE FONCTIONNELLE

DT3 – MECANISME DE DEPLACEMENT DU VOLET VELUX : ETOILE ET RESSORT

DT4 – MECANISME DE DEPLACEMENT REEL DU VOLET VELUX AVEC REDUCTEUR

Schéma cinématique du mécanisme de déplacement réel avec réducteur :

Repère	Nombre de dents
Etoile	$Z_{\text{étoile}} = 5$
<u>1</u>	$Z_1 = 30$
<u>2</u>	$Z_2 = 21$
<u>3</u>	$Z_3 = 17$
<u>4</u>	$Z_4 = 43$

Chaîne d'énergie associée :

DT5 – MECANISME DE DEPLACEMENT SANS REDUCTEUR

Afin de mettre en évidence les bénéfices de l'intégration d'un réducteur dans le mécanisme réel, on prend comme base de comparaison un mécanisme de déplacement sans réducteur.

Schéma cinématique du mécanisme de déplacement sans réducteur :

Repère	Nombre de dents
Etoile	$Z_{\text{étoile}} = 5$

Chaine d'énergie associée :

DT6 – FREQUENCE DE ROTATION DU MOTEUR

Le graphe suivant représente l'évolution de la fréquence de rotation du moteur lors d'un aller-retour du volet.

Les phases de descente et de montée du volet durent chacune 36 s avec, entre les deux, une phase de 8 s d'arrêt.

DT7 – DIAGRAMME DE BLOCS INTERNES DU SOUS-ENSEMBLE GESTION MOTEUR