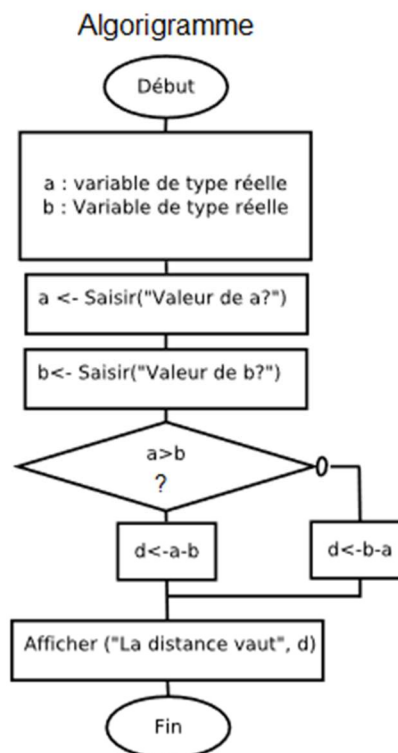
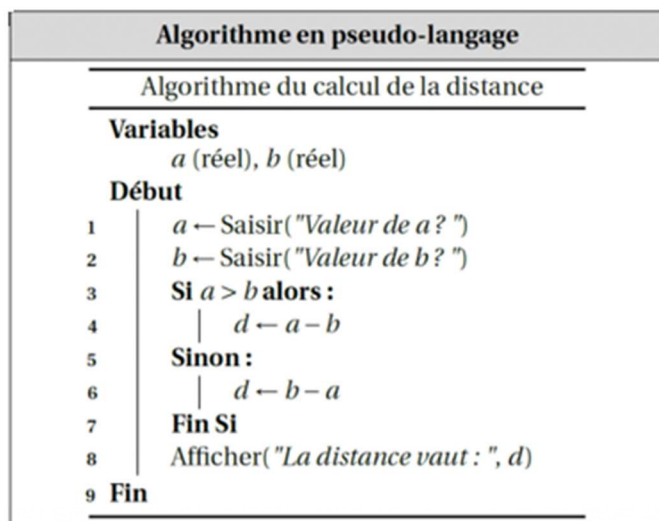


INITIATION A L'ALGORITHMIQUE ET PROGRAMMATION EN LANGAGE C

Définition d'un algorithme et présentation d'un exemple

Un algorithme est une suite finie et non ambiguë d'opérations ou d'instructions permettant de résoudre des problèmes. Le mot algorithme vient du nom d'un mathématicien perse du IX^e siècle, Al-Khwârizmî. Le domaine qui étudie les algorithmes est appelé l'algorithmique.



Il y a deux représentations équivalentes pour représenter un algorithme :

- A gauche l'algorithme écrit en pseudo-langage
- A droite l'algorigramme est la forme graphique d'un algorithme

Un algorithme permet de comprendre les différentes opérations réalisées pour comprendre la réalisation d'une tâche précise (ici le calcul d'une distance).

Les éléments fondamentaux utilisés dans les algorithmes sont :

- 1 - Les variables (*a*, *b*, *d*) pour les calculs et le stockage des données.
- 2 - Les tests : SI ALORS SINON FIN SI , TANT QUE FIN TANT QUE etc---
- 3 - Des opérations d'entrées : *a* ← Saisir("Valeur de a?"), etc
- 4 - Des opérations de sortie : Afficher("La distance vaut", *d*)

Les fondamentaux du langage C :**La syntaxe de base :****Soit le programme écrit en langage C (type Arduino)**

```
sketch_jun30a
void setup() {
  Serial.begin(9600); //Mise en place du terminal
}

void loop() {
  Serial.println("Hello World"); // Affichage du texte Hello World
  delay(500); // temporisation de 500 ms
  /* Zone de commentaire sur plusieurs lignes
   la fonction loop exécute à l'infinie les instructions :
   Serial.println("Hello World");
   delay(500)
  */
}
```

Q1/ Analyse du programme :

Donner le message affiché dans le terminal

Donner le rôle des symboles suivants :

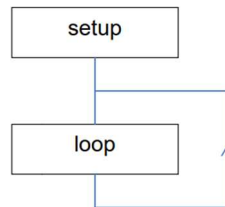
;

//

/* */

Donner le rôle des fonctions suivantes :

Représentation graphique du fonctionnement des fonctions setup et loop



```
void setup(){
```

```
}
```

```
void loop(){
```

```
}
```

Les variables**Les variables :**

Les variables correspondent à des cases mémoires à 1 octet à 4 octets avec un nom.

Type	Taille en mémoire	Type de données	signe	Valeurs min/max
boolean	1 octet (8 bits)	Valeur binaire 0 ou 1	non signée	0 / 1
int	2 octets (16 bits)	Valeur entière	signée	-32 768 / +32 767
long	4 octets (32 bits)	Valeur entière	signée	-2 147 483 648 / +2 147 483 647
byte	1 octet (8 bits)	Valeur entière	non signée	0 / +255
unsigned int	2 octets (16 bits)	Valeur entière	non signée	0 / +65535
word	2 octets (16 bits)	Valeur entière	non signée	0 / +65535
unsigned long	4 octets (32 bits)	Valeur entière	non signée	0 / +4 294 967 295
float	4 octets (32 bits)	Valeur à virgule	signée	-3.4028235E+38 / +3.4028235E+38
double	4 octets (32 bits)	Valeur à virgule	signée	-3.4028235E+38 / +3.4028235E+38
char	1 octet (8 bits)	Valeur entière - Code ASCII	signée	-128 / +127

Exemples d'utilisation du tableau ci-dessus :

int a=25 ; // a est le nom de la variable, sa valeur est 25.
La taille mémoire est de 2 octets signés de -32768 à 32767

byte b=10 ; // b est le nom de la variable, sa valeur est 10, la taille mémoire est de 1 octet non signé de 0 à 255

float val=15.15 ; // val est une variable, sa valeur est 15.15 (attention, il faut mettre un point pour le langage C).
La taille mémoire est de 4 octets signés.

Q2/ Faire le choix d'un type de variable :

Une variable temp=19.4 peut varier de -50 à 150, Faire le codage de la variable temp.

Une variable compteur=0 peut varier de 0 à 180. Faire le codage de la variable compteur.

Une variable non signée test comprise entre : 0 et 30 000. Faire le codage de la variable test.

Les opérateurs arithmétiques :

Exemple n°1 :

```

init_3

int X=2;
int Y=-4;
int Z=52;
void setup() {
    Serial.begin(9600); //Mise en place du terminal
}

void loop() {
    X=X+1;
    Y=X+Y;
    Z=-50+50*Y-3*X;
    Serial.print("X :"); // affichage: X :
    Serial.println(X); // on affiche le contenu de la variable X
    Serial.print("Y :");
    Serial.println(Y);
    Serial.print("Z :");
    Serial.println(Z);
    while(1);
}
    
```

Q3/ Trouver les valeurs de X, Y et Z en complétant le tableau ci-dessous :

Valeurs de X, Y et Z avant l'instruction				Valeurs après l'instruction		
Instructions	X	Y	Z	X	Y	Z
X=X+1	2	-4	52	3	-4	52
Y = X+Y	3	-4	52			
Z = -50+50*Y-3*X						

Q4/

Exemple n°2 :

```

init_2

float Longueur=5.3;
float Largeur=5.3;
float Hauteur=0.25;
float volume;
void setup() {
    Serial.begin(9600); //Mise en place du terminal
}

void loop() {
    int X,Y;
    X=11;
    Y=X%2; // L'opérateur % permet de calculer le reste de la division X par 2
    X=X/2; //
    Serial.print("Y :");
    Serial.println(Y);
    Serial.print("X :");
    Serial.println(X);
    // A finir Calculer le volume et l'afficher
    while(1);
}
    
```

Q5/ Analyser le programme et compléter le tableau :

Valeurs de X, Y avant l'instruction			Valeurs après l'instruction	
Instructions	X	Y	X	Y
X=11	??	??	11	??
Y = X%2				
X = X/2				

Q6/ Télécharger le programme ci-dessous et valider la question 5.

Q7/ Compléter le programme ci-dessus pour calculer le volume d'une boîte et l'afficher. On ne doit plus afficher les valeurs de X et Y.

Les OPERATEURS DE COMPARAISON :

Liste des instructions pour l'affectation pour les variables : A, B et C.

```
int A =15 ;
int B =18 ;
int C ;
C=B ;
```

Tableau des différents opérateurs de comparaison

==	égal à
!=	différent de
<	Inférieur à
>	supérieur à
<=	inférieur ou égal à
>=	supérieur ou égal à

Les opérateurs de comparaison permettent de comparer le contenu des variables. Le résultat de la comparaison sera sous la forme Vrai ou Faux

Q8/ Compléter le tableau ci-dessous.

Mettre dans les cases **VRAI** ou **FAUX** selon le résultat de la comparaison.

Les tests Les variables	A==B	A != B	A>B	B>C
A =15 B = 18 C = 18				

Les structures de contrôle :**Structure SI ALORS SINON FINSI**

L'ALGORIGRAMME	L'ALGORITHMME	EXEMPLE EN LANGAGE C
<pre> graph TD ENTREE --> Condition{Condition vraie?} Condition -- OUI --> OPERATION1[OPERATION1] Condition -- NON --> OPERATION2[OPERATION2] OPERATION1 --> SORTIE OPERATION2 --> SORTIE </pre>	<pre> IF CONDITION VRAIE FAIRE ALORS OPERATION1 SINON OPERATION2 FINFI </pre>	<pre> int A=5; int B=10; if(A>B){ Serial.print("A>B"); B=B+1; } else{ Serial.println("A<=B"); B=B-1; } </pre>

Q9/ Faire la saisie du code C ci-dessous avec IDE Arduino. Compiler et programmer une carte Arduino. Ouvrir le terminal.

Donner les différentes valeurs de la variable A.

Donner l'écart de temps entre deux messages : A égal à B

Changer le programme pour avoir un message toutes les 10 secondes.

```

IF
int A,B;

void setup() {
  Serial.begin(9600);
  B=5;
  A=1;
}

void loop(){
  if(A==B){
    Serial.println("A égal à B");
    A=1;
  }
  else{
    //Serial.println(" A différent de B");
    A=A+1;
  }
  Serial.println(A);
  delay(1000); // temporisation de 1s
}
  
```

Structure TANT QUE FINTANTQUE

L'ALGORIGRAMME	L'ALGORITHME	EXEMPLE EN LANGAGE C
<pre> graph TD ENTREE --> COND{Condition vraie?} COND -- OUI --> INSTRUCTIONS[Instructions quand la condition ci-dessus est vraie] INSTRUCTIONS --> COND COND -- NON --> SORTIE </pre>	<p>TANT QUE CONDITION VRAIE FAIRE INSTRUCTIONS FIN TANT QUE</p>	<pre> int A = 10; int B =5; while(A > B){ Serial.println(B); B=B+1; } </pre>

Q10/ Faire la saisie du code C ci-dessous avec IDE Arduino. Compiler et programmer une carte Arduino. Donner le message affiché.

Modifier le programme pour afficher la valeur de A dans la boucle while.

Justifier le message affiché.

```

TANTQUE

int A;

void setup() {
  Serial.begin(9600);
  A=1;
}

void loop() {
  while (A<=10) {
    A=A+1;
    delay(1000);
  }
  Serial.println("10 s");
  A=1;
}
  
```

Structure **POUR** **FINPOUR**

L'ALGORITHME	L'ALGORIGRAMME	EXEMPLE EN LANGAGE C
 <pre> graph TD ENTREE --> I_deb[I=deb] I_deb --> Decision{I<=FIN ?} Decision -- OUI --> I_plus[I=I+1] I_plus --> Instructions[Instructions] Instructions --> Decision Decision -- NON --> SORTIE[SORTIE] </pre>	<p>POUR I VARIANT DEB A FIN FAIRE INSTRUCTIONS FINPOUR</p>	<pre> for(int i=0;i<=9;i++){ Serial.print("I :"); Serial.println(i); } </pre> <p>REMARQUES ICI: DEB = 0 FIN=9</p>

Q11/ Faire la saisie du code C ci-dessous avec IDE Arduino. Compiler et programmer une carte Arduino. Justifier le résultat affiché.

Modifier le programme pour afficher la moyenne des valeurs du tableau.

Problèmes de programmation

Location d'un appartement : augmentation du loyer

Le loyer d'un appartement est de 500 € au cours de l'année 2020. Il augmente de 5% en 2021.

```
loyer
int Loyer=500;
float taux=0.05;

void setup() {
  Serial.begin(9600); //Mise en place du terminal
}

void loop() {
}
```

Q12/ Compléter le programme ci-dessus pour afficher :

Le montant de l'augmentation du loyer
Le prix du nouveau loyer



Étude d'une course de fond

Un coureur de fond court à 15km/h pendant la première heure, puis à 12km/h l'heure suivante et termine à 9 km/h le temps restant.

On souhaite écrire un programme en langage C qui affiche la distance parcourue lorsque l'utilisateur entre le temps de course en heure.

```
course_fond
|
void setup() {
  Serial.begin(9600); //Mise en place du terminal
}

void calcul_distance(float duree){
  float distance=0;
  // A FINIR

  Serial.println(distance);
}

void loop() {
  calcul_distance(1.3); //ici duree= 1.3 heures
  while(1);
}
```



Q13/Proposer un algorithme pour finir le programme ci-dessous.

Q14/Faire le codage en langage C de votre algorithme.

Tester le code avec les valeurs suivantes et donner la distance parcourue :

duree =1	distance =
duree = 1.5	distance =
duree =2.5	distance =
duree = 4	distance =

Gestion de la distribution des billets

Un DAB (Distributeur automatique de billets) propose de ne distribuer que des billets de 10€ ou 20€. Lors d'un retrait, le DAB distribue le moins de billets possible.



La fonction DAB permet de calculer le nombre de billet de 20€ (variable utilisée : billets_20) de 10€ (variable utilisée : billets_10).

Exemple :

n =270 alors :
billets_20 = 13 soit $13 \times 20 = 260\text{€}$
billets_10 = 1 soit $1 \times 10 = 10\text{€}$

```
void DAB(int n){
  int val=0;
  int i;
  if(n%10 != 0)
    Serial.println("impossible");
  else{
    // A FINIR
    // billets_20 = ;
    // billets_10 = ;
  }
  Serial.print("Somme de départ :");
  Serial.println(n);
  Serial.print("Nb_ billets de 20 : ");
  Serial.println(billets_20);
  Serial.print("Nb_ billets de 10 : ");
  Serial.println(billets_10);
}
```

Q15/ Télécharger le programme.

Donner le rôle du test $\text{if}(n\%10)$.

Compléter le programme et valider le fonctionnement.

Répondre ici :

Étudiant : Constitution d'une épargne

Un étudiant commence ses études avec une somme de 1200€ sur son compte bancaire. Il reçoit chaque mois une bourse d'un montant de 800€ et économise tous les mois 80€ qu'il verse sur son compte.

Cet étudiant voudrait savoir au bout de combien de temps il aura sur son compte une somme strictement supérieure à 1900€.



Q16/ Télécharger le programme ci-dessus.

Compléter la boucle while (voir ci-dessous) afin d'afficher le nombre de mois pour atteindre la somme de 1900€.

Faire les tests nécessaires.

```
Etudiant
void setup() {
  Serial.begin(9600);
}

void Epargne(){
  int n=0;
  int euros=1200; // Somme initiale
  while(euros <= 1900){
    // A FINIR
  }
  Serial.print(" Nb_mois : ");
  Serial.println(n);
}

void loop() {
  Epargne();

  while(1);
}
```

Correction :

RESOLUTION DE L'EQUATION DU 2^{ème} DEGRE : Présentation et algorithme :

Une équation du 2^{ème} degré est de la forme suivante :

$$ax^2 + bx + c = 0$$

où a, b et c sont des nombres réels.

Méthode pour la résolution :

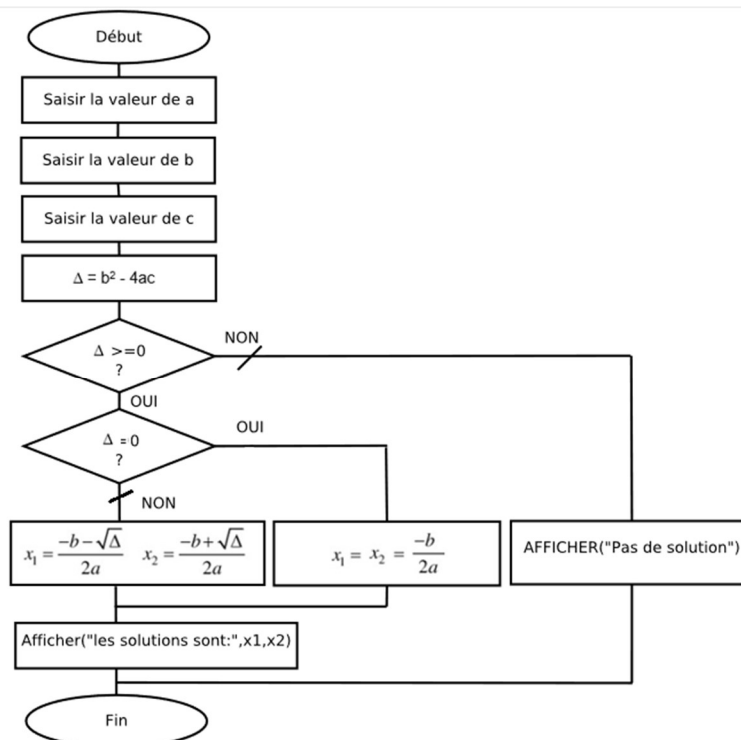
On calcule le discriminant $\Delta = b^2 - 4ac$

1^{er} cas : si $\Delta > 0$: l'équation admet 2 solutions qui sont : $x_1 = \frac{-b - \sqrt{\Delta}}{2a}$ et $x_2 = \frac{-b + \sqrt{\Delta}}{2a}$

2^{ème} cas : si $\Delta = 0$: l'équation admet 1 solution double: $x = \frac{-b}{2a}$ (en fait $x = \frac{-b + \sqrt{0}}{2a}$)

3^{ème} cas : si $\Delta < 0$: l'équation n'admet pas de solution :

L'algorithme pour calculer x1 et x2 :



Q17/ Utiliser l'algorithme ci-dessus avec $a = 1$, $b = -4$ et $c = 3$.
Calculer Δ et donner le signe.

Calculer x_1 et x_2 .

Codage en langage C de l'algorithme ci-dessus

Q18/ Télécharger le programme ci-dessus.
Compléter le programme et utilisant l'algorithme ci-dessus.
Valider le fonctionnement en faisant varier les variables a, b et c .

Correction :

```
Degree2_eleve
#include <math.h>

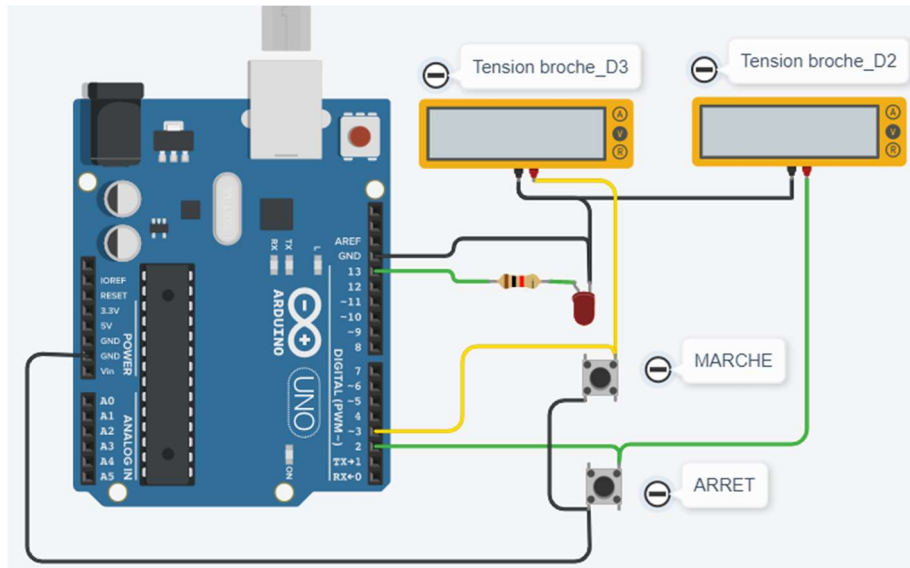
void equa_degre_2(float a, float b, float c){
    float delta, rac_carre_delta, X1, X2;
    delta = b*b - 4*a*c;
    Serial.println(delta);
    if(delta >= 0){
        if(delta == 0){
            // A FINIR
        }
        else{
            rac_carre_delta = sqrt(delta); // calcul de la racine carrée de delta
            // A FINIR
        }
        Serial.print("X1 : ");
        Serial.println(X1);
        // A FINIR
    }
    else{
        Serial.println("Pas de solution");
    }
}

void setup() {
    Serial.begin(9600); // Mise en place du terminal
}

void loop() {
    equa_degre_2(1, -4, 3); // ici a = 1, b = -4, c = 3
    while(1);
}
```

Mémoire : Marche/Arrêt

Schéma du montage :



Compléments sur le langage C

LES OPERATIONS D'ENTREES / SORTIES SUR LES BROCHES NUMERIQUES (D2 à D13) DE L'ARDUINO		
Rôle	Instruction en langage C Arduino	Commentaires
Configurer en entrée (ver1)	pinMode(2,INPUT);	Maintenant, la broche D2 est une entrée (Une résistance externe sera nécessaire).
Configurer en entrée (ver 2)	pinMode(2,INPUT_PULLUP);	Maintenant, la broche D2 est une entrée (Une résistance interne reliée au +5V présente).
Configurer en sortie	pinMode(13,OUTPUT);	Maintenant, la broche D13 est une sortie.
Lire une entrée numérique	int data; data = digitalRead(2);	La variable data vaut : 0 logique si la broche D2 est connectée à 0V 1 logique si la broche D2 est connectée à 5V
Ecrire sur une sortie numérique	digitalWrite(13,HIGH); ou digitalWrite(13,LOW);	La sortie D13 est au niveau logique 1 (5V). La sortie D13 est au niveau logique 0 (0V).

Dans le schéma ci-dessus, on a :

D2 et D3 en entrées : Voir le tableau ci-dessus

D13 en sortie : Voir le tableau ci-dessus

Soit le programme suivant :

```

void setup() {
    Serial.begin(9600);
    //pinMode (XX, INPUT_PULLUP);
    //pinMode (YY, INPUT_PULLUP);
    //pinMode (ZZ, OUTPUT);
}

void Marche_Arret () {
    byte Marche, Arret;
    Arret=digitalRead(2);
    Marche=digitalRead(3);
    if(Marche==0) {
        Serial.println("BP marche appuye");
    }

    if(Arret==0){
        Serial.println("BP arret appuye");
    }
}

void loop(){
    Marche_Arret(); // Appel de la fonction Marche_Arret
}
    
```

Q19/Ouvrir le lien suivant :

<https://www.tinkercad.com/things/79EH1X9TeaJ>

On souhaite obtenir dans le Moniteur Série les messages suivants :

BP marche appuyé si BP Marche appuyé

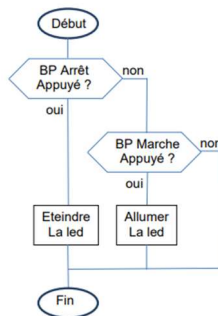
BP arrêt appuyé si BP Arrêt appuyé

Faire toutes les modifications nécessaires dans le programme ci-dessus et valider le fonctionnement ci-dessus.

Correction :

Mise en œuvre de fonction mémoire

On souhaite avoir un fonctionnement conforme au algorithme suivant :



Q20/ Modifier la fonction Marche_Arret pour respecter le algorithme ci-dessus. Faire les tests nécessaires.

Correction:

Q21/ Donner l'état de Led si BP Arrêt et BP Marche sont appuyés en même temps.