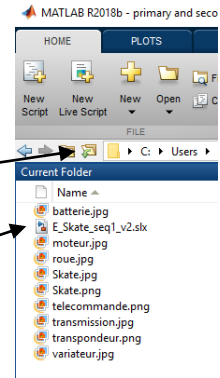


1. OUVERTURE D'UN FICHIER

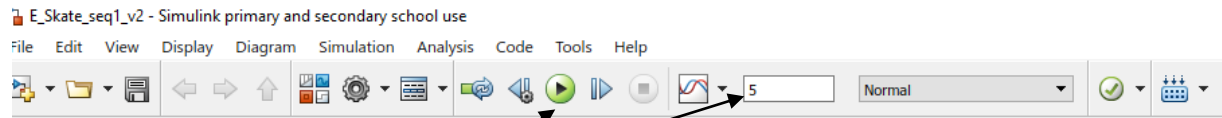
Cliquer sur l'icône  pour lancer le logiciel MATLAB

Sélectionner le dossier contenant le modèle de simulation

Double cliquer sur le fichier pour lancer SIMULINK



2. LANCER UNE SIMULATION




Paramétrer le **temps de simulation** souhaité dans la fenêtre du Haut :


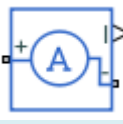


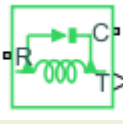
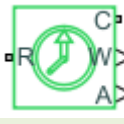
Soit un **temps fini** (exemple 5s) soit en continu **inf**

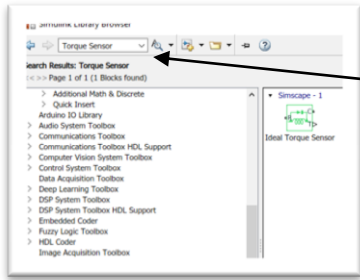
Lancer la simulation avec l'icône " Play ”

3. INSERER DES POINTS DE MESURE

Ouvrir la bibliothèque Simulink en cliquant sur l'icône 

Composants nécessaires :

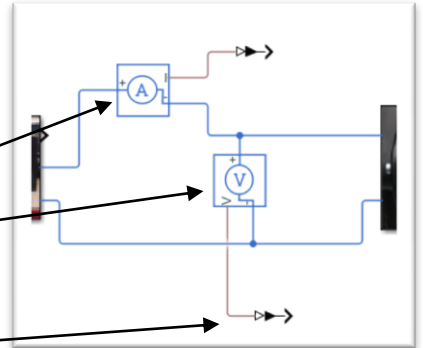
Électrique		Mécanique			
		Translation		Rotation	
Tension	Courant	Force	Vitesse	Couple	Vitesse angulaire
Voltage Sensor	Current Sensor	Ideal Force Sensor	Ideal Translational Motion Sensor	Ideal Torque Sensor	Ideal Rotational Motion Sensor
					



Pour les insérer :

taper leur nom dans la fenêtre de recherche

Et glisser le composant dans le modèle



Connecter le composant :

En série pour grandeur de Flux

En dérivation pour grandeur d'Effort

Rajouter le composant de conversion :

« PS-Simulink Converter »

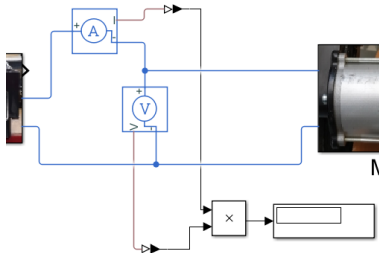
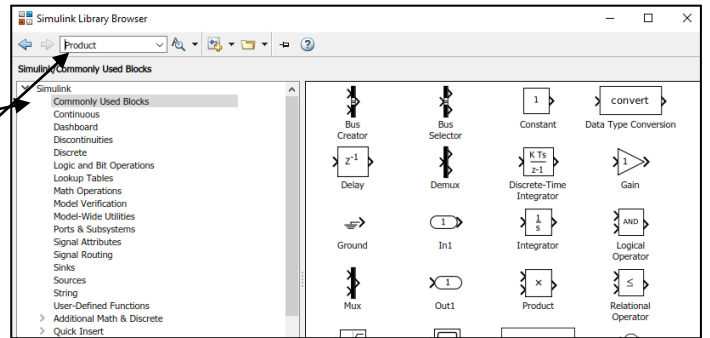


4. INSERER DES BLOCS DE CALCUL

A partir de la grandeur acquise on peut faire des calculs en insérant des blocs mathématiques.

Ouvrir la bibliothèque « Simulink »

Ou rechercher la fonction en tapant son nom en anglais.

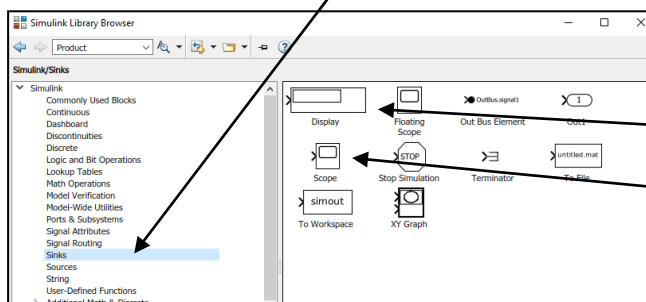


Relier les entrées sorties des blocs avec la souris.

Exemple ci contre : On visualise $U \times I$

5. INSERER DES BLOCS DE VISUALISATION

Ouvrir la bibliothèque « Simulink : Sinks »



Sélectionner :

Soit **Display** (affichage de la valeur en temps réel)

Soit **Scope** pour visualiser l'évolution du signal en fonction du temps